

# Руководство пользователя

## Регулятор скорости для бесколлекторных, бездатчиковых моторов

### ◆ ВСТУПЛЕНИЕ

Прочтите руководство пользователя по электронному регулятору скорости для радиоуправляемых моделей внимательно. Так как фирма-изготовитель не может физически проконтролировать всех пользователей, она снимает с себя всю ответственность за некорректную эксплуатацию и обслуживание.

### ◆ ОСОБЕННОСТИ

1. Специально разработан для радиоуправляемых моделей. Прекрасные стартовые, разгонные и линейные характеристики.
  2. Совместим с бездатчиковыми бесколлекторными моторами.
  3. Хорошие характеристики теплообмена и работа при высоком сопротивлении.
  4. Множество защитных функций; защита отсечки при низком напряжении для литиевых и никелевых источников питания / защита от перегрева / защита при потере сигнала газа / защита от заклинивания мотора.
  5. Подстройка тайминга.
  6. Лёгкое программирование, а также программирование с помощью программной карты.
  7. **Отсечка при низком напряжении:** Функция направлена на защиту Li-Po батарей от переразрядки. Выставьте порог напряжения на своё усмотрение.
- ВНИМАНИЕ:** Никогда не используйте значение «без защиты» для Li-Po батарей! Имеется 4 значения – 3,1В / 2,8В / 3,3В / без защиты. (значение по умолчанию – 3,1В)
8. **3 стартовых режима:** (также известные как «Панч») от мягкого до очень резкого (значение по умолчанию – «средний»)
  9. **Максимальная сила торможения:** 100%, 25%, 50%, 75% (по умолчанию – 50%)
  10. **Максимальная сила реверса:** 25%, 50%, 75%, 100% (по умолчанию – 25%)
  11. **Амплитуда нейтрального хода:** 6% (уз.), 9% (норм.), 12% (шир.) (по умолчанию - 9%.)

### ◆ СПЕЦИФИКАЦИИ РЕГУЛЯТОРОВ

Модель	25A	45A	60A	80A	120A
Пост. ток/ Пиковый ток	25A/100A	45A/180A	60A/320A	80A/480A	120A/600A
Тип мотора	Бездатчиковые бесколлекторные моторы				
Подходящая автомодел (масштаб)	1/18, 1/16	1/10	1/10	1/8	1/8
Подходящий мотор	>=12витков	>=9витков	>=9витков	>=5.5витков	>=3.5витков
Сопротивление	0.004ом	0.0014ом	0.0007ом	0.0005ом	0.00035ом
Батарея	2 банки Lipo 4~6 банки NiMH	2~3 банки Lipo 4~9 банки NiMH	2~4 банки Lipo 4~12 банки NiMH		
ВЕС на выходе	5В/2А (аналоговый режим)	5.8В/3А (переключение)	6.1В/3А (переключение)		
Габариты	25*30*18мм	32.5*34*24мм	41*51*36мм		

### ◆ Инструкция

1. Подключите провода ВЕС к приёмнику
2. Подключите провода мотора к регулятору скорости
3. Включите передатчик
4. Подключите батарею к регулятору скорости и включите его
5. При корректном подключении мотор издаст звуковой сигнал «бип-бип»
6. Когда рычаг газа передатчика в нейтральном положении, мотор ещё раз издаст звуковой сигнал «бип-бип»
7. Регулятор готов к работе.

### ◆ Программирование

1. Подключите проводку ВЕС к программатору, затем включите регулятор.
2. Зелёный диод мигнёт 2 раза, затем погаснет. Это означает успешное соединение регулятора и программатора. Красный диод отображает значение функции.
3. Нажмите клавишу “↓” для выбора функции.
4. Нажмите клавишу “→” для выбора значения выбранной вами функции.
5. Нажмите клавишу “Program” для закрепления выбранных вами параметров, загорится зелёный диод, он будет гореть 5 секунд. Это будет означать успешное завершение операции.
6. Нажмите клавишу “Reset” для обнуления настроек до заводских.

### ◆ Устранение неисправностей

1. Если после включения мотор не работает, нет звуковых сигналов – проверьте соединения между батареей и мотором.
2. Если после включения диод мигает – проверьте напряжение батареи (оно должно быть 5В – 17,5В – для регуляторов различной мощности)
3. Если мотор издаёт только звуковой сигнал «бип-бип» - проверьте все соединения: проводку ВЕС, приёмник/передатчик, сигнальный провод газа и т.д.
4. Если модель не ускоряется, проверьте напряжение батареи (слишком низкое), температуру регулятора скорости (слишком горячий). В этих случаях - либо замените батарею, либо проверьте все соединения.
5. Если модель внезапно останавливается во время работы, проверьте соединения мотора и механику редуктора.
6. Если модель двигается в обратном направлении – перекиньте местами два любых провода на от регулятора к мотору.